Применение индексного метода глобальной оптимизации при решении обратных задач химической кинетики^{*}

М.В. Тихонова¹, В.В. Рябов² БашГУ¹, ННГУ им. Лобачевского²

Построение математических моделей и решение обратных задач физической химии связаны с минимизацией отклонения между расчетными и экспериментальными данными. Для этого требуется многократное решение вычислительно трудоёмких прямых задач. Для изучения механизмов сложных химических реакций металлокомплексного катализа, исследуемых в ИНК РАН, и определения их кинетических параметров в рамках данной работы предложено использовать параллельный индексный метод глобальной оптимизации, разрабатываемый в ННГУ им. Лобачевского. Метод использует редукцию размерности на основе кривых Пеано и информационно-статистический подход, дополненный схемой построения множественных отображений (вращаемые развёртки), позволяющих эффективно использовать сотни процессоров. Также для ускорения поиска используется смешанная локально-глобальная стратегия и другие модификации индексного метода.

1. Введение

Построение математических моделей сложных химических реакций предполагает наличие в них неизвестных кинетических параметров (константы скоростей, энергии активации и частота столкновений реагирующих молекул элементарных стадий), которые можно найти, решая задачу минимизации отклонения между расчётными данными (прямая задача) и данными натурных экспериментов. Таким образом, возникает задача идентификации математической модели (обратная задача химической кинетики), которая в общем случае является задачей глобальной оптимизации.

Многие физико-химические задачи предполагают значительный объем вычислений, обеспечивающих, тем не менее, достаточно низкую точность. Именно к таким задачам относятся обратные задачи изучения механизмов сложных химических реакций, представляющие собой оптимизационные задачи циклического решения множества прямых задач – систем дифференциальных и алгебраических уравнений. Для кинетики сложных химических реакций характерно наличие быстро и медленно меняющихся переменных. Так как стадии реакций протекают с различными скоростями, то решение прямых кинетических задач осложняются жесткостью систем дифференциальных уравнений, описывающих механизмы этих реакций. В связи с этим актуальным является решение обратных задач с использованием эффективных численных методов глобальной оптимизации на высокопроизводительных многопроцессорных вычислительных системах (суперкомпьютерах).

2. Постановка задачи

Прямая кинетическая задача для изотермической нестационарной модели в закрытой системе представляет собой задачу Коши для системы обыкновенных дифференциальных уравнений:

$$\frac{dx_i}{dt} = F_i, \ i = 1..M; \quad F_i = \sum_{j=1}^N S_{ij} w_j;$$
(1)

$$w_{j} = k_{j} \prod_{i=1}^{M} (x_{i})^{|\alpha_{ij}|} - k_{-j} \prod_{i=1}^{M} (x_{i})^{|\beta_{ij}|};$$
(2)

^{*} Работа выполнена при поддержке совета по грантам Президента Российской Федерации (грант № НШ-64729.2010.9).

с начальными условиями: $t=0, x_i(0)=x_i^0$, где

x_i – концентрации веществ (*мольные доли*), участвующих в реакции;

М-количество веществ; N-количество стадий;

 S_{ij} – стехиометрическая матрица; w_j – скорость *j*-ой стадии (1/4);

 k_{j}, k_{-j} – приведенные константы скорости прямой и обратной реакции (1/4) соответственно;

 α_{ij} – отрицательные элементы S_{ij} , β_{ij} – положительные элементы S_{ij} .

Поскольку часть констант k_{j} , $k_{\cdot j}$, как правило, неизвестны, возникает задача идентификации математической модели или обратная кинетическая задача, которая представляет собой задачу минимизации функционала отклонения между расчетными и экспериментальными данными:

$$F = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{M} \left| x_{ij}^{p} - x_{ij}^{\circ} \right| \to \min,$$
(3)

где

 x_{ij}^{p} – расчетные значения концентраций наблюдаемых веществ, (*мольные доли*);

 x_{ij}^{3} – экспериментально полученные значения концентраций наблюдаемых веществ, (*мольные доли*); *n* – количество точек эксперимента.

Так как при поиске констант скоростей элементарных стадий они могут попасть в область, где система дифференциальных уравнений, описывающая реакцию, может оказаться жесткой, для решения прямой задачи используется метод Мишельсена с автоматическим выбором шага [1].

Поскольку выходные данные модели (x_{ij}^{p}) зависят нелинейно от значений констант k_{j} , k_{-j} , задача (3) является в общем случае задачей многоэкстремальной оптимизации.

При наличии заданных отрезков варьирования констант k_{j} , k_{-j} (входных параметров), при условии липшицевости функционала F и при заданной точности ε требуемой оценки глобального оптимума такая задача является NP-трудной (с ростом числа входных параметров вычислительные затраты растут экспоненциально).

Для решения задачи (3), помимо тривиального равномерного перебора и методов Монте-Карло, существует целый ряд эффективных в том или ином смысле методов, использующих априорную информацию о целевой функции (липшицевость) и поисковую информацию (значения функции в точках испытаний, выбранных на предыдущих шагах). Для большинства подобных методов характерно построение неравномерного покрытия области поиска, более плотного в окрестности глобального оптимума.

Для нахождения энергии активации и частоты столкновений реагирующих в элементарной стадии молекул используется уравнение Аррениуса:

$$k = A e^{-\frac{Ea}{RT}},\tag{4}$$

где k – приведенная константа скорости элементарной стадии, 1/4;

Е-энергия активации, Дж/моль,

R – универсальная газовая постоянная, Дж/(моль·К),

А – частота столкновений реагирующих молекул,

Т-температура, К.

2.1 Реакция карбоалюминирования олефинов и ацетиленов

Для применения новой методики идентификации была выбрана математическая модель реакции каталитического карбоалюминирования олефинов и ацетиленов с помощью триалкилаланов в присутствии комплексов переходных металлов. Эта реакция получила применение в лабораторной практике ИНК РАН как эффективный способ построения новых Me-C (метил-углерод), Et-C (этилуглерод) и C-C (углерод-углерод) связей [2].

В ИНК РАН г. Уфы предложен ряд схем, описывающих реакции каталитического карбоалюминирования олефинов и ацетиленов при различных катализаторах.

2.1.1 Et-C связи

Для исследования Et-C связи предложено две кинетические схемы:

- 1. 10 стадийная схема с обратимой 1-й элементарной стадией (таблица 1);
- 2. 12 стадийная схема с обратимой 1-й элементарной стадией (таблица 3).

Приоритетная задача – выбрать наиболее вероятную схему.

Таблица 1. 10-стадийная схема реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора *Cp*₂*ZrCl*₂.

1.	$A_1 + A_2 \xrightarrow{k_1} A_3$	$w_1 = k_1 x_1 x_2 \cdot k_{-1} x_3$
2.	$\begin{array}{c} & & \\ & & \\ & & \\ A_2 + A_3 & \longrightarrow & A_4 + A_5 \end{array}$	$w_2 = k_2 x_2 x_3$
3.	$\begin{array}{c} k_3 \\ A_4 + A_6 & \longrightarrow & A_7 \end{array}$	$w_3 = k_3 x_4 x_6$
4.	$A_2 + A_7 \longrightarrow A_4 + A_8$	$w_4 = k_4 x_2 x_7$
5.	$\begin{array}{ccc} k_5 \\ A_4 & \longrightarrow & A_9 + A_{10} \end{array}$	$w_5 = k_5 x_4$
6.	$A_6 + A_{10} \longrightarrow A_{11}$	$w_6 = k_6 x_6 x_{10}$
7.	$\begin{array}{ccc} & & & & & \\ A_2 + A_{11} & \longrightarrow & A_4 + A_{12} \end{array}$	$w_7 = k_7 x_2 x_{11}$
8.	$A_7 \longrightarrow A_{13} + A_{14}$	$w_8 = k_8 x_7$
9.	$A_6 + A_{14} \longrightarrow A_{15}$	$w_9 = k_9 x_6 x_{14}$
10.	$A_2 + A_{15} \longrightarrow A_4 + A_{16}$	$w_{10} = k_{10} x_2 x_{15}$

где w_j – скорость *j*-й элементарной стадии, 1/4;

x_i – концентрация *i*-го вещества (соответствует *A_i*), мольная доля;

k_i – приведенная константа скорости *j*-й элементарной стадии, *1/ч*.

В качестве А_iвыступают вещества, приведённые в таблице 2.

Таблица 2. Список веществ 10-стадийной схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов

$A_1 = L_2 Zr Cl_2, L_2 = Cp$	$A_9 = C_2 H_6$
$A_2 = AlEt_3$	$A_{10} = L_2 Zr(Cl)CH_2 CH_2 AlEt_2$
$A_3 = L_2 ZrClEtClAlEt_2$	$A_{11} = L_2 Zr(Cl)CH_2 CH_2 (R)CH_2 CHAlEt_2$
$A_4 = L_2 Zr Et ClAlEt_3$	$A_{12} = EtAlCH_2CH_2CHRCH_2$
$A_5 = ClAlEt_2$	$A_{13} = H_2 CCEtR$
$A_6 = CH_2 CHR$	$A_{14} = L_2 Zr HClAlEt_3$
$A_7 = CH_2CHEtRL_2ZrClAlEt_3$	$A_{15} = L_2 Zr C H_2 C H_2 (R) ClAl E t_3$
$A_8 = CH_2CHEtRAlEt_2$	$A_{16} = Et_2 A l C H_2 C H_2 R$

1.	$A_1 + A_2 \xrightarrow[k_{-1}]{k_1} A_3$	$w_I = k_I x_I x_2 - k_{-I} x_3$
2.	$\begin{array}{ccc} k_2 \\ A_2 + A_3 & \longrightarrow & A_4 + A_5 \end{array}$	$w_2 = k_2 x_2 x_3$
3.	$A_4 + A_6 \longrightarrow A_7$	$w_3 = k_3 x_4 x_6$
4.	$A_2 + A_7 \longrightarrow A_4 + A_8$	$w_4 = k_4 x_2 x_7$
5.	$A_4 \longrightarrow A_9 + A_{10}$	$w_5 = k_5 x_4$
6.	$A_6 + A_{10} \longrightarrow A_{11}$	$w_6 = k_6 x_6 x_{10}$
7.	$\begin{array}{ccc} k_7 \\ A_2 + A_{11} & \longrightarrow & A_4 + A_{12} \end{array}$	$w_7 = k_7 x_2 x_{11}$
8.	$A_7 \longrightarrow A_{13} + A_{14}$	$w_8 = k_8 x_7$
9.	$A_6 + A_{14} \longrightarrow A_{15}$	$w_9 = k_9 x_6 x_{14}$
10.	$A_2 + A_{15} \longrightarrow A_4 + A_{16}$	$w_{10} = k_{10} x_2 x_{15}$
11.	$A_6 + A_{15} \longrightarrow A_{17}$	$w_{11} = k_{11} x_6 x_{15}$
12.	$A_{17} \longrightarrow A_{14} + A_{18}$	$w_{12} = k_{12}x_{17}$

Таблица 3. 12-стадийная схема реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора *Cp*₂*ZrCl*₂.

В качестве Аівыступают вещества, приведённые в таблице 4.

Таблица 4. Список веществ 12-стадийной схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов

$A_1 = L_2 Zr Cl_2, L_2 = Cp$	$A_{10} = L_2 Zr(Cl)CH_2 CH_2 AlEt_2$
$A_2 = AlEt_3$	$A_{11} = L_2 Zr(Cl)CH_2CH_2(R)CH_2CHAlEt_2$
$A_3 = L_2 ZrClEtClAlEt_2$	$A_{12} = EtAlCH_2CH_2CHRCH_2$
$A_4 = L_2 Zr Et ClAlEt_3$	$A_{13} = H_2 CCE tR$
$A_5 = ClAlEt_2$	$A_{14} = L_2 Zr HClAlEt_3$
$A_6 = CH_2CHR$	$A_{15} = L_2 Zr CH_2 CH_2 (R) ClAlEt_3$
$A_7 = CH_2CHEtRL_2ZrClAlEt_3$	$A_{16} = Et_2 AlC H_2 C H_2 R$
$A_8 = CH_2CHEtRAlEt_2$	$A_{17} = L_2 Zr CH_2 CHR CH_2 CH_2 RClAlEt_3$
$A_9 = C_2 H_6$	$A_{18} = H_2 CCRCH_2 CH_2 R$

Натурный эксперимент по проведению реакции каталитического карбоалюминирования олефинов и ацетиленов проводился при температуре 22°С и начальных концентрациях (мольные доли):

$$x_1 = 0.009, x_2 = 0.541, x_6 = 0.450$$

В ходе эксперимента наблюдались концентрации пяти веществ и выдавались их процентные соотношения, приведённые в таблице 5.

Время (с.) \ концентрация (%)	A6	A8	A12	A14	A16
0	100	0	0	0	0
0.25	36	15	15	8	26
1.25	30	27	20	3	20
2.75	31	33	16	1	19
5	23	34	15	16	12
8	33	28	19	5	15
24	6	33	29	26	6

Таблица 5. Соотношения концентраций наблюдаемых веществ

2.1.2 Ме-С связи

Для исследования Ме-С связи предложено две кинетические схемы:

1. 8 – стадийная схема с катализатором *Cp*₂*ZrCl*₂ (таблица 6);

2. 12 – стадийная схема с катализатором $(CpMe_5)_2 ZrCl_2$ (таблица 8).

Приоритетная задача – найти энергии активации элементарных стадий предложенных схем при различных катализаторах.

Таблица 6. 8-стадийная схема реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора *Cp*₂*ZrCl*₂

1.	$A_1 + A_2 \xrightarrow{k_1} A_3$	$w_1 = k_1 x_1 x_2 - k_{-1} x_3$
2.	$A_2 + A_3 \stackrel{k_2}{\longleftarrow} A_4 + A_5$	$w_2 = k_2 x_2 x_3 - k_{-2} x_4 x_5$
3.	$A_4 + A_6 \xrightarrow{k_3} A_7$	$w_3 = k_3 x_4 x_6$
4.	$A_2 + A_7 \xrightarrow{k_4} A_4 + A_8$	$w_4 = k_4 x_2 x_7$
5.	$A_7 \longrightarrow A_{13} + A_{14}$	$w_5 = k_5 x_7$
6.	$A_6 + A_{14} \longrightarrow A_{15}$	$w_6 = k_6 x_6 x_{14}$
7.	$A_6 + A_{15} \longrightarrow A_{14} + A_{18}$	$w_7 = k_7 x_6 x_{15}$
8.	$\begin{array}{ccc} K_8 \\ A_2 + A_{15} & \longrightarrow & A_4 + A_{16} \end{array}$	$w_8 = k_8 x_2 x_{15}$

В качестве А_{*i*}выступают вещества, приведённые в таблице 7.

Таблица 7. Список веществ 8-стадийной схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора Cp_2ZrCl_2

$A_1 = L_2 Zr Cl_2, L_2 = Cp$	$A_{10} = L_2 Zr(Cl) CH_2 CH_2 AlMe_2$
$A_2 = AlMe_3$	$A_{11} = L_2 Zr(Cl)CH_2 CH_2 (R)CH_2 CHAlMe_2$
$A_3 = L_2 Zr ClMe ClAlMe_2$	$A_{12} = MeAlCH_2CH_2CHRCH_2$
$A_4 = L_2 Zr Me ClAlMe_3$	$A_{13} = H_2 CCMeR$
$A_5 = ClAlMe_2$	$A_{14} = L_2 Zr HClAlMe_3$
$A_6 = CH_2CHR$	$A_{15} = L_2 Zr C H_2 C H_2 (R) ClAl M e_3$
$A_7 = CH_2CHMeRL_2ZrClAlMe_3$	$A_{16} = Me_2AlCH_2CH_2R$
$A_8 = CH_2CHMeRAlMe_2$	$A_{17} = L_2 Zr CH_2 CHR CH_2 CH_2 RClAlMe_3$
$A_9 = C_2 H_6$	$A_{18} = H_2 CCRCH_2 CH_2 R$

	k,	
1.	$A_1 + A_2 \longrightarrow A_3$	$w_1 = k_1 x_1 x_2 - k_{-1} x_3$
	$\frac{1}{k_{-1}}$	1 1 1 2 1 5
	k_2	
2.	$A_3 + A_6 \longrightarrow A_{19}$	$w_2 = k_2 x_3 x_6$
	k_3	
3.	$A_2 + A_{19} \longrightarrow A_3 + A_8$	$w_3 = k_3 x_2 x_{19}$
	k_4	
4.	$A_{19} \longrightarrow A_1 + A_8$	$w_4 = k_4 x_{19}$
	k_5	
5.	$A_{19} \longrightarrow A_{13} + A_{20}$	$w_5 = k_5 x_{19}$
	k_6	
6.	$A_6 + A_{20} \longrightarrow A_{21}$	$w_6 = k_6 x_6 x_{20}$
	k_7	
7.	$A_6 + A_{21} \longrightarrow A_{18} + A_{20}$	$w_7 = k_7 x_6 x_{21}$
	K_8	
8.	$A_{21} \longrightarrow A_1 + A_{16}$	$w_8 = k_8 x_{21}$
	<i>K</i> ₉	
9.	$A_2 + A_{21} \longrightarrow A_3 + A_{16}$	$w_9 = k_8 x_2 x_{21}$

Таблица 8. 9-стадийная схема реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора (*CpMe*₅)₂*ZrCl*₂

В качестве А_івыступают вещества, приведённые в таблице 9.

Таблица 9. Список веществ 9-стадийной схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора (*CpMe*₅)₂*ZrCl*₂

$A_1 = L_2 ZrCl_2, L_2 = CpMe_5$	$A_{12} = MeAlCH_2CH_2CHRCH_2$
$A_2 = AlMe_3$	$A_{13} = H_2 CCMeR$
$A_3 = L_2 Zr ClMe ClAlMe_2$	$A_{14} = L_2 Zr HClAlMe_3$
$A_4 = L_2 Zr Me ClAl Me_3$	$A_{15} = L_2 Zr CH_2 CH_2 (R) ClAlMe_3$
$A_5 = ClAlMe_2$	$A_{16} = Me_2AlCH_2CH_2R$
$A_6 = CH_2 CHR$	$A_{17} = L_2 Zr CH_2 CHRCH_2 CH_2 RClAlMe_3$
$A_7 = CH_2CHMeRL_2ZrClAlMe_3$	$A_{18} = H_2 CCRCH_2 CH_2 R$
$A_8 = CH_2 CHMeRAlMe_2$	$A_{19} = L_2 ZrC H_2 CHMeRClClAlMe_2$
$A_9 = C_2 H_6$	$A_{20} = L_2 Zr HClClAlMe_2$
$A_{10} = L_2 Zr(Cl) CH_2 CH_2 AlMe_2$	$A_{21} = L_2 ZrC H_2 C H_2 RClClAlMe_2$
$A_{11} = L_2 Zr(Cl)CH_2 CH_2 (R)CH_2 CHAlMe_2$	

Натурные эксперименты по проведению реакций каталитического карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализаторов Cp_2ZrCl_2 и $(CpMe_5)_2ZrCl_2$ проводились при трех температурах (15°C, 22°C и 30°C) и начальных концентрациях (мольные доли):

$$x_1 = 0.009, x_2 = 0.541, x_6 = 0.450$$

В ходе эксперимента наблюдались концентрации пяти веществ (*A*₆, *A*₈, *A*₁₃, *A*₁₆, *A*₁₈) и выдавались их процентные соотношения.

2.2 Постановка задачи многоэкстремальной оптимизации

Алгоритмы, развиваемые Нижегородской научной школой многоэкстремальной оптимизации, предполагают следующую постановку задачи¹:

$$\varphi^* = \varphi(y^*) = \min \{ \varphi(y) \colon y \in D \},$$

$$D = \{ y \in \mathbb{R}^N \colon a_i \le y_i \le b_i, \ 1 \le i \le N \},$$
(5)

где целевая функция $\varphi(y)$ удовлетворяет условию Липшица с соответствующей константой L, а именно

$$| \varphi(y_1) - \varphi(y_2) | \le L || y_1 - y_2 ||, y_1, y_2 \in D.$$

Используя кривые типа развертки Пеано y(x), однозначно отображающие отрезок [0, 1] на N-мерный гиперкуб P

$$P = \{ y \in \mathbb{R}^{N} : -2^{-1} \le y_{i} \le 2^{-1}, \ 1 \le i \le N \} = \{ y(x) : \ 0 \le x \le 1 \},\$$

исходную задачу можно редуцировать к следующей одномерной задаче:

 $\varphi(y_D(x^*)) = \min \{ \varphi(y_D(x)) : x \in [0,1] \}.$

Рассматриваемая схема редукции размерности сопоставляет многомерной задаче с липшицевой минимизируемой функцией одномерную задачу, в которой целевая функция удовлетворяет равномерному условию Гельдера (см. [4]), т.е.

$$|\varphi(y_D(x')) - \varphi(y_D(x''))| \le K |x' - x''|^{1/N}, x', x'' \in [0, 1],$$

где N есть размерность исходной многомерной задачи, а коэффициент K связан с константой Липшица L исходной задачи соотношением $K \le 4L \sqrt{N}$.

Различные варианты индексного алгоритма для решения одномерных задач и соответствующая теория сходимости представлены в работах [3], [5].

3. Индексный метод глобальной оптимизации

3.1 Редукция размерности и множественные отображения

Редукция многомерных задач к одномерным с помощью разверток имеет такие важные свойства, как непрерывность и сохранение равномерной ограниченности разностей функций при ограниченности вариации аргумента. Однако при этом происходит потеря части информации о близости точек в многомерном пространстве, так как точка $x \in [0,1]$ имеет лишь левых и правых соседей, а соответствующая ей точка $y(x) \in \mathbb{R}^N$ имеет соседей по 2^N направлениям. А при использовании отображений типа кривой Пеано близким в N-мерном пространстве образам y', y'' могут соответствовать достаточно далекие прообразы x', x'' на отрезке [0,1]. Как результат, единственной точке глобального минимума в многомерной задаче, что, естественно, ухудшает свойства одномерной задачи.

Сохранить часть информации о близости точек позволяет использование множества отображений

$$Y_L(x) = \{y^1(x), \dots, y^L(x)\}$$
(6)

вместо применения единственной кривой Пеано y(x) (см. [4], [7]). Каждая кривая Пеано $y^{i}(x)$ из $Y_{L}(x)$ может быть получена в результате поворота развертки вокруг начала координат. При этом найдется отображение $y^{i}(x)$, которое точкам многомерного пространства y', y'', которым при исходном отображении соответствовали достаточно далекие прообразы на отрезке [0,1], будет сопоставлять более близкие прообразы x', x''.

Максимальное число различных поворотов развертки, отображающей *N*-мерный гиперкуб на одномерный отрезок, составляет 2^{*N*}. Использование всех из них является избыточным. В

¹ Здесь применяются общепринятые обозначения для задач многоэкстремальной оптимизации. Следует помнить, что в приложении к задачам химической кинетики роль вектора x играет вектор кинетических параметров k_i . k_i .

используемой схеме (см. [7]) преобразование развертки осуществляется в виде поворота на угол $\pm \pi/2$ в каждой из координатных плоскостей. Число подобных пар поворотов определяется

числом координатных плоскостей пространства, которое равно $C_N^2 = \frac{N(N-1)}{2}$, а общее число

преобразований будет равно N(N-1). Учитывая исходное отображение, приходим к заключению, что данный способ позволяет строить до N(N-1)+1 развертки для отображения N-мерной области на соответствующие одномерные отрезки.

3.2 Параллельный индексный метод и локально-глобальная стратегия

Использование множества отображений $Y_L(x) = \{y^1(x), ..., y^L(x)\}$ приводит к формированию соответствующего множества одномерных многоэкстремальных задач (7)

min { $\varphi(y^{l}(x)): x \in [0,1], 1 \le l \le L.$

Каждая задача из данного набора может решаться независимо, при этом любое вычисленное значение $z = \varphi(y')$, y' = y'(x') функции $\varphi(y)$ в *i*-й задаче может интерпретироваться как вычисление значения $z = \varphi(y')$, $y' = y^{s}(x'')$ для любой другой *s*-й задачи без повторных трудоемких вычислений функции $\varphi(y)$. Подобное информационное единство позволяет решать исходную задачу (5) путем параллельного решения индексным методом L задач вида (7) на наборе отрезков [0,1]. Каждая одномерная задача решается на отдельном процессоре. Для организации взаимодействия на каждом процессоре создается L очередей, в которые процессоры помещают информацию о выполненных итерациях.

Подробное описание решающих правил параллельного индексного алгоритма глобальной оптимизации приведено в работе [6].

Локально-адаптивный алгоритм является модификацией индексного метода глобального поиска, состоящей в том, что, начиная с некоторого шага, при выборе точек итераций используется дополнительная информация - текущие оценки плотности вероятности для расположения точки искомого оптимума. Оценки плотности определяются по значениям функционалов задачи, вычисленных в точках выполненных итераций. Таким образом, плотность переоценивается после каждой итерации, причем максимумы плотности соответствуют окрестностям точек текущих оптимальных значений. Подробно решающие правила локально-адаптивного метода приведены, например, в [6]. Существенным параметром этого метода является целое число $0 \le \alpha \le 30$, влияющее на характер сходимости. При $\alpha = 0$ поиск носит глобальный характер, при $\alpha = 30$ – локальный.

Смешанный алгоритм является модификацией индексного метода глобального поиска, состоящей в том, что, начиная с некоторого шага итерации, определяемые правилами индексного метода, чередуются с итерациями, определяемыми правилами локально-адаптивного алгоритма. Частота чередования является параметром метода.

4. Результаты вычислений

По экспериментальным данным поставлены 8 численных экспериментов, в результате которых были найдены константы скоростей стадий для 4-х схем реакции и для различных температур, в случае Ме-С связей.

Поскольку данные натурных экспериментов содержат погрешности, достичь значений функционала F, достаточно близких к нулю, часто не удаётся. Однако численные оценки глобального оптимума, полученные модифицированным индексным методом, позволяют решить значительную часть поставленных задач.

Характерное время получения численных оценок глобального оптимума, приведённых в работе, - 2-3 недели (для одной реакции) последовательным индексным методом, тогда как параллельный метод при запуске на 90-150 вычислительных ядрах (при текущей схеме распараллеливания) позволяет получать аналогичные оценки за считанные часы.

4.1 Et-C связи

Оценки констант скоростей элементарных стадий для 10-ти и 12-ти стадийных схем реакции карбоалюминирования в присутствии катализатора Cp_2ZrCl_2 приведены в таблице 10 и 11, соответственно.

Сопоставления расчета эксперименту представлены на рисунках 1 и 2, соответственно.

Таблица 10. Константы скоростей элементарных стадий для 10-стадийной схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора *Cp*₂*ZrCl*₂, *1/ч*

$k_1 =$	6215.977	$k_4 =$	9517.975	$k_7 =$	5023.656	$k_{10} =$	197.410
$k_2 =$	3582.618	$k_{5} =$	311.589	$k_8 =$	3387.914	$k_{11} =$	6261.753
$k_3 =$	5165.258	$k_6 =$	8.304	$k_9 =$	2778.785		

Значение функционала в этой точке равно F = 3.040.



Рис. 1. Сопоставление расчетных и экспериментальных данных для 10-стадийной схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора *Cp*₂*ZrCl*₂

Таблица 11. Константы скоростей элементарных стадий для 12-стадийной схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора *Cp*₂*ZrCl*₂, *1/ч*

$k_1 =$	6215.977	$k_4 =$	9517.975	$k_7 =$	5023.656	$k_{10} =$	197.410	$k_{13} =$	6261.753
$k_2 =$	3582.618	$k_{5} =$	311.589	$k_8 =$	3387.914	$k_{11} =$	8608.858		
$k_3 =$	5165.258	$k_6 =$	8.304	$k_9 =$	2778.785	$k_{12} =$	8280.793		

Значение функционала в этой точке равно F = 2.336.



Рис. 2. Сопоставление расчетных и экспериментальных данных для 12-стадийной схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора *Cp*₂*ZrCl*₂

Таким образом, 12-ти стадийная схема реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора Cp_2ZrCl_2 с константами скоростей стадий из таблицы 11 описывает экспериментальные данные лучше, чем 10-ти стадийная схема на том же наборе констант для соответствующих стадий.

4.2 Ме-С связи

Из уранения Аррениуса (5) методом наименьших квадратов была построена прямая зависимость *lnk* от *l/T*:

$$\ln k = \ln A - \frac{E_a}{R} \cdot \frac{1}{T},\tag{8}$$

из которой рассчитывались энергии активации и фактор частоты.

Константы скоростей k_i , энергии активации E_A , и частоты A столкновений реагирующих молекул элементарных стадий для 8-ми и 9-ти стадийных схем реакции карбоалюминирования в присутствии катализатора Cp_2ZrCl_2 и $(CpMe_5)_2ZrCl_2$ приведены в таблице 12 и 13, соответственно.

№ стадии k_i, 1/ч E_A , ккал А, 1/ч 22°C 15°C 30°C 1 прямая 3651.282 963.296 6213.230 6.642 2.348E+08 2 прямая 1.428 3.823E+04 5301.671 1223.001 5755.712 9064.790 5 прямая 9.960E+10 2641.762 6318.821 9.808 6 прямая 5304.723 84.650 2.375E+64 3.825 3.520 7.607E+06 7 прямая 5812.840 5284.581 8269.808 4.154 8 прямая 452.127 198.221 2740.944 21.341 4.153E+18 1 обратная 7.869E+08 2581.947 7485.201 4862.523 7.066 2 обратная 7697.298 1150.064 8596.040 1.896 1.079E+05

Таблица 12. Константы скоростей k_i , энергии активации E_A , и частоты A столкновений реагирующих молекул элементарных стадий для 8-стадийной схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора Cp_2ZrCl_2

Таблица 13. Константы скоростей k_i , энергии активации E_A , и частоты A столкновений реагирующих молекул элементарных стадий для 9-стадийной схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора $(CpMe_5)_2ZrCl_2$

№ стадии		<i>k_i</i> , 1/ч	Е _А , ккал	А, 1/ч	
	15°C	22°C	30°C		
2 прямая	24.882	1094.217	1096.353	43.075	2.671E+34
3 прямая	5012.975	2963.111	8005.526	5.643	7.498E+07
4 прямая	6382.100	9440.219	9000.231	3.896	6.309E+06
5 прямая	554.666	1018.228	1972.817	14.648	7.506E+13
7 прямая	4311.682	7464.450	7793.124	6.749	6.357E+08
8 прямая	4818.578	1245.889	6315.464	3.595	1.553E+06
9 прямая	6772.312	6884.311	9357.148	3.776	4.782E+06
1 обратная	5377.660	7635.653	9823.151	6.936	1.024E+09

Зависимость (8) для для 1-й обратной стадии 9-ти стадийной схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора $(CpMe_5)_2 ZrCl_2$ приведена на рисунке 3.



Рис. 3. Зависимость *lnk* от *1/T* для 1-й прямой элементарной стадии 9-стадийной схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов в присутствии катализатора (*CpMe*₅)₂*ZrCl*₂

Схемы реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов, представленные в таблицах 6 и 8, имеют структурно-одинаковые 1-ю и 2-ю элементарные стадии, отличающиеся только используемым катализатором. Сравнивая значения энергий активации из таблиц 12 и 13 для этих стадий, можно сделать вывод: энергия активация первой обратной стадии для обеих схем имеет сравнительно одинаковое количественное значение, но при использовании катализатора Cp_2ZrCl_2 для осуществления 2-й элементарной стадии молекулы должны преодолеть меньший энергетический барьер, чем при использовании катализатора $(CpMe_5)_2ZrCl_2$.

5. Заключение

Применение параллельного индексного метода глобальной оптимизации позволяет получать хорошие численные оценки констант скоростей элементарных стадий реакции (и сопутствующих величин), что продемонстрировано на примере реакции карбоалюминирования олефинов и ацетиленов, за приемлемое время (применяемые ранее методики требовали нескольких месяцев вычислений и частичного ручного контроля с применением эвристик). Однако и в рамках данного исследования пока остаются открытыми такие вопросы, как выбор диапазонов изменений искомых кинетических констант (область поиска глобального оптимума) и учёт структурных связей между задачами (например, для одной и той же реакции при разных температурах кинетические константы растут с ростом температуры). Один из возможных способов учёта таких связей – построение аггрегированной задачи, что, однако, может привести к появлению функциональных ограничений и увеличению размерности в разы.

Литература

- 1. Тихонова М.В., Губайдуллин И.М., Спивак С.И. Численное решение прямой кинетической задачи методами Розенброка и Мишельсена для жестких систем дифференциальных уравнений // Ж. Средневолжского математического общества. Т.12. №2. 2010. С. 26–33.
- Parfenova L. V., Gabdrakhmanov V. Z., Khalilov L. M., Dzhemilev U. M. On study of chemoselectivity of reaction of trialkylalanes with alkenes, catalyzed with Zr π-complexes // J. Organomet. Chem. V. 694. №. 23. 2009. P. 3725–3731.
- 3. Стронгин Р.Г. Поиск глобального оптимума. М.: Знание, 1990.
- 4. Стронгин Р.Г. Параллельная многоэкстремальная оптимизация с использованием множества разверток // Ж. вычисл. матем. и матем. физ. Т.31. №8. 1991. С. 1173–1185.
- 5. Strongin R.G., Sergeyev Ya.D. Global optimization with non-convex constraints. Sequential and parallel algorithms. Kluwer Academic Publishers, Dordrecht, 2000.
- 6. Баркалов К.А. Ускорение сходимости в задачах условной глобальной оптимизации. Нижний Новгород: изд-во Нижегородского гос. ун-та, 2005.
- Баркалов К.А., Рябов В.В., Сидоров С.В. Использование кривых Пеано в параллельной глобальной оптимизации // Материалы Девятой международной конференции-семинара "Высокопроизводительные параллельные вычисления на кластерных системах", Владимир, 2009. С. 44–47.
- 8. Баркалов К.А., Рябов В.В., Сидоров С.В. О некоторых способах балансировки локального и глобального поиска в параллельных алгоритмах глобальной оптимизации // Ж. Вычислительные методы и программирование. Т.11. 2010. С. 382–387.