

# АЛГОРИТМЫ РАСПАРАЛЛЕЛИВАНИЯ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ БИОРТОГОНАЛЬНЫХ СИСТЕМ

*Yuri.Demjanovich@JD16531.spb.edu*

## 1. Введение

Известны многочисленные трудности, возникающие при распараллеливании алгоритмов решения вычислительных задач (см. [1-5]). Многие из этих трудностей устраняются (хотя бы частично) при использовании различных методов локализации. В данной работе рассматривается одно из мощных средств локализации: использование биортогональных систем. Такие системы приводят к существенным упрощениям вычислений в весьма общей ситуации; в данном сообщении эти упрощения рассмотрены в нескольких (весьма важных на практике) частных ситуациях, а именно для интерполяционных задач (с использованием многочленов и сплайнов) и для одного варианта вэйвлетного разложения числового потока (см. [6-7]).

## 2. Распараллеливание в задаче интерполяции

Как известно, общая задача интерполяции состоит в следующем: имеется набор функционалов  $\{g_i\}_{i \in J}$ , заданных на некотором классе функций  $\mathbb{F}$ , и множество чисел  $\{y_i\}_{i \in J}$ ; требуется найти функцию  $f \in \mathbb{F}$ , удовлетворяющую условию

$$g_i(f) = y_i \quad \forall i \in J. \quad (2.1)$$

В простейшем случае функции из множества  $\mathbb{F}$  непрерывны, функционалы  $g_i$  представляют собой значения функции в точках некоторой сетки  $X = \{x_i\}_{i \in J}$ , лежащей на вещественной оси, так что

$$g_i(f) \stackrel{\text{def}}{=} f(x_i) \quad \forall i \in J. \quad (2.2)$$

В этом случае задача (1.1) принимает вид

$$f(x_i) = y_i \quad \forall i \in J \quad f \in \mathbb{F}. \quad (2.3)$$

Расширенная задача интерполяции включает вычисления найденной функции  $f(t)$  в точках  $t = t_s$  некоторого (конечного) множества точек  $T \stackrel{\text{def}}{=} \{t_s\}$  (вообще говоря, не совпадающего с сеткой  $X$ ).

---

<sup>1</sup>Работа частично поддержана грантами РФФИ 10-01-00245 и 10-01-00297.